

Time of export: 28.04.2024. 07:27:18

Repository: repozitorij.fsb.unizg.hr

Number of records on this URL: 37

Records exported: 37

Title	URL	Authors	Host item title
PROJEKTIRANJE I PROTOTIPIRANJE STANICE ZA STVRDNJAVANJE IZRADAKA PROIZVEDENIH SLA TEHNOLOGIJOM		Jozić, Dario	
UPRAVLJANJE PROTOTIPOM ROBOTSKE RUKE POMOĆU MOBILNE APLIKACIJE		Lonjak, David	
IZRADA OZUBLJENJA NA OSOVINI ELEKTROEROZIJOM		Kalmeta, Fran	
KONSTRUIRANJE I PROTOTIPIRANJE MEHANIZMA BESPILOTNE LETJELICE ZA SIJANJE SJEMENA		Tomac, Marko	
UPRAVLJAČKA JEDINICA MOTORA AUTOMOBILA - SPEEDUINO		Jurčević, Adrian	
KORIŠTENJE SIEMENS LOGO! KONTROLERA ZA UPRAVLJANJE INOVATIVNIM SMART VENTILACIJSKIM SUSTAVOM S POVRATOM TOPLINE		Zeba, Ivan	
MODUL ZA DALJINSKO UPRAVLJANJE ROBOTIMA		Fabijanić, Kristijan	
DETEKTIRANJE VISINE PREDMETA POMOĆU IR SENZORA		Lamešić, Petar	
PROJEKTIRANJE SUSTAVA EDUKACIJSKOG ROBOTA PRIMJENOM MICRO:BIT UGRAĐENOG SUSTAVA		Slukan, Lovro	
IZRADA 3D MODELA INDUSTRIJSKE ROBOTSKE RUKE TE RJEŠAVANJE KINEMATIČKOG PROBLEMA		Znaor, Ivan	
ODREĐIVANJE MJERENJEM OPTIMALNOG POLOŽAJA I MASE UTEGA ZA PRIGUŠENJE VIBRACIJA RUČKI MOTORNE RUČNE KOSILICE		Lukaček, Mihael	
SINTEZA MEHANIZMA SKRETANJA PRIKOLICE		Kolenković, Mihael	
PROTOTIP DALJINSKI UPRAVLJANE KOSILICE		De Bona, Martin	
IZRADA SUSTAVA ELEKTRONIČKOG UČENJA IZ ROBOTIKE		Popović, Josip	
IMPLEMENTACIJA UPRAVLJAČKOG MODULA ZA IZBJEGAVANJE PREPREKA SVESMJERNIM MOBILNIM ROBOTOM		Lesičar, Alen	
KONSTRUIRANJE I IZRADA TRANSLACIJSKOG MEHANIZMA MOBILNOG ROBOTA VILJUŠKARA		Mikulčić, Eugen	

Modeliranje i robusno upravljanje višerotorskim bespilotnim letjelicama s potpuno upravljanim konfiguracijama		Kotarski, Denis	
PROJEKTIRANJE EDUKACIJSKOG MOBILNOG ROBOTA S DIFERENCIJALNOM KONFIGURACIJOM POGONA		Posavec, Nikola	
ZAGRIJAVANJE OBJEKTA KOMBINACIJOM OBNOVLJIVIH I NEOBNOVLJIVIH IZVORA ENERGIJE		Bene, Martin	
ZAŠTITA KOMPANIJA		Goljak, Tomislav	
Sigurnost komunikacije korištenjem blockchain tehnologije u IoT sustavima		Smontara, Bruno	
PROJEKTIRANJE SUSTAVA PARALELNE PRIHVATNICE S POVRATNOM VEZOM		Školjak, Matija	
ALATI ZA IZREZIVANJE SAĆA IZ PČELARSKIH OKVIRA		Perković, Luka	
BESKONTAKTNA METODA MJERENJA 3D SKENEROM		Perković, Andro	
HRAPAVOST PROTOTIPOVA IZRAĐENIH SLS POSTUPKOM		Milinković, Jakov	
KONSTRUKCIJA I IZRADA SVJETLEĆEG PANOJA		Matulin, Dorian-Amos	
IMPLEMENTACIJA UPRAVLJANJA REVOLUTNOM KONFIGURACIJOM INDUSTRIJSKOG ROBOTA S ČETIRI STUPNJA SLOBODE GIBANJA		Dostal, Marin	
PROJEKTIRANJE 3D MODELA U BLENDERU I UNITY GAME ENGINEU		Mehmetović, Filip	
KV SOLID STATE POJAČALO SNAGE		Tuđan, Boris	
Modeliranje i upravljanje mobilnim inverznim njihalom		Pošta, Dejan	
KONSTRUIRANJE I IZRADA PROTOTIPA ŠESTERONOŽNOG HODAJUĆEG ROBOTA		Jović, Marin	
SVOJSTVA I PRIMJENA KOMPOZITA S UGLJIČNIM VLAKNIMA		Mateša, Karlo	
ADITIVNE TEHNOLOGIJE		Grgurić, Ivana	
OPTIMIZACIJA ELEKTROTPORNOG ZAVARIVANJA SVORNJAKA U VODORAVNOM POLOŽAJU		Bežan, Dario	
Pregled metoda ispitivanja materijala		Štefan, Daniel	
Regulacija sile nasjedanja naftnog bušenog vretena		Kotarski, Denis	
Mehatronički sustav automatskog mjenjača s dvostrukom spojkom i mehaničkim aktuatorom		Kotarski, Denis	